



Rotor BIG-RAS HR



e-mail: spid@alpha.pl

www.spid.alpha.pl

OPIS

Rotor BIG-RAS jest rotorem o dużej wytrzymałości, zaprojektowanym do obracania dużych anten satelitarnych, dostarczany wraz z elektronicznym modułem sterującym. Rotor został zaprojektowany w taki sposób, że możliwy jest montaż "rura w rurze", lub na opcjonalnej płycie adaptacyjnej, przystosowanej do konwencjonalnego montażu w konfiguracji wieży. Może być również montowany poza obrębem wieży, na maszcie, lub montowany na ścianie.

DANE TECHNICZNE

| | |
|------------------------------|---|
| Kąt obrotu: | 360 +/- 180 stopni |
| Czas obrotu: | 240 sek. * 145 sek. |
| Zasilanie rotora: | 12 V DC |
| Waga: | 25 Kg |
| Typ enkodera: | Magnetyczny 6 impulsowy /HR 32 impulsy |
| Nacisk pionowy: | 320 Kg |
| Max. Moment obrotowy: | 8.000 |

*Wersja (24V)

STEROWNIKI OBSŁUGUJĄCE MASZYNE

MD-01



MD-01 jest elektronicznym sterownikiem do obracania rotorów. Jest urządzeniem wielofunkcyjnym pozwalającym na różne kombinacje ustawień pracy. Do sterownika mogą być podłączane rotory pojedyncze (np. dwa rotory Azymut) lub podwójne (jeden rotor Azymut / Elewacja). Podstawowy układ zapewnia prace z silnikami prądu stałego.

Parametry sterownika:

- napięcie zasilania sterownika MD-01 15 VDC ($I_{\max} - 2A$),
- napięcie zasilania Rotorów 12-14 VDC ($I_{\max} - 40 A$),
- maksymalny prąd zasilania pojedynczego silnika do 20 A.
- 2 porty RS232
- 1 port USB host
- 1 port USB device – widoczny w systemie jako wirtualny port COM.
- 1 port Ethernet RJ45.

MD-02



MD-02 jest elektronicznym sterownikiem do obracania rotorów. Jest urządzeniem wielofunkcyjnym pozwalającym na różne kombinacje ustawień pracy. Do sterownika mogą być podłączane rotory pojedyncze (np. dwa rotory Azymut) lub podwójne (jeden rotor Azymut / Elewacja). Podstawowy układ zapewnia prace z silnikami prądu stałego.

Parametry sterownika:

- napięcie zasilania sterownika MD-01 15 VDC ($I_{\max} - 2A$),
- napięcie zasilania Rotorów 12-14 VDC ($I_{\max} - 40 A$),
- maksymalny prąd zasilania pojedynczego silnika do 20 A.
- 2 porty RS232
- 1 port USB host
- 1 port USB device – widoczny w systemie jako wirtualny port COM.
- 1 port Ethernet RJ45.

PORÓWNANIE DOSTĘPNYCH MASZYN

| Tabela porównania rotorów | RAU and RAU/HR (18 V) *(24V) | RAK and RAK/HR (18V) *(24V) | BIG RAK and BIG-Rak/HR (18V) *(24V) | RAS and RAS/HR (18V) *(24V) | BIG-RAS and BIG-RAS/HR (18V) *(24V) |
|---|--|--|--|--|--|
| Moment obrotowy | 900 *1800 | 1.800 *3.240 | 8.000 *8.000 ** | 1.800 *3.240 | 8.000 *8.000 ** |
| Moment hamujący | 8.000 | 14.000 | 24.000 | 14.000 | 24.000 |
| Obciążenie pionowe | 350 lbs | 550 lbs | >700 lbs | 550 lbs | >700 lbs |
| Rodzaj przekładni | Podwójny ślimak | Podwójny ślimak | Podwójny ślimak | Podwójny ślimak | Podwójny ślimak |
| Obudowa | Stal malowana - proszkowa | Stal malowana - proszkowa | Stal malowana - proszkowa | Stal malowana - proszkowa | Stal malowana - proszkowa |
| Przekładnia | Stal malowana - proszkowa | Stal malowana - proszkowa | Stal malowana - proszkowa | Stal malowana - proszkowa | Stal malowana - proszkowa |
| Podstawa | Stal malowana - proszkowa | Stal malowana - proszkowa | Stal malowana - proszkowa | Stal malowana - proszkowa | Stal malowana - proszkowa |
| Całkowita przekładnia | 3300 / 1 | 4950 / 1 | 6120 / 1 | 4950 / 1 | 6120 / 1 |
| Typ enkodera | Magnetyczny 4 impulsowy /HR 32 impulsy | Magnetyczny 6 impulsowy /HR 32 impulsy | Magnetyczny 6 pulse /HR 32 impulsy | Magnetyczny 6 impulsowy /HR 32 impulsy | Magnetyczny 6 impulsowy /HR 32 impulsy |
| Dokładność obrotu | 1° / 1.0° /HR 0,1° / 0.1° | 1° / 1.0° /HR 0,1° / 0.1° | 0.5° / 0.5° /HR 0,1° / 0.1° | 1° / 1.0 /HR 0,1° / 0.1° | 0.5° / 0.5° /HR 0,1° / 0.1° |
| Zakres pracy | 360° +/- 180° | 360° +/- 180° | 360° +/- 180° | 360° +/- 180° | 360° +/- 180° |
| Czas obrotu o 360° | 45 sek | 90 sek *45 sek | 240 sek * 145sek | 90 sek *45 sek | 240 sek *145 sek |
| Napięcie zasilania silnika | 12 Vdc | 12 Vdc | 12 Vdc | 12 Vdc | 12 Vdc /HR 24 Vdc |
| Temperatura pracy | -20° +50° | -20° +50° | -20° +50° | -20° +50° | -20° +50° |
| Ciężar rotora | 8 kg | 12 kg | 15kg | 19kg | 25kg |
| Waga i rodzaj sterownika używanego do rotora | Rot1Prog- 1,5 kg MD-02 – 4 kg MD-01 – 5 kg | Rot1Prog- 1,5 kg MD-02 – 4 kg MD-01 – 5 kg | Rot1Prog- 1,5 kg MD-02 – 4 kg MD-01 – 5 kg | Rot2Prog- 2 kg MD-02 – 4 kg MD-01 – 5 kg | Rot2Prog- 2 kg MD-02 – 4 kg MD-01 – 5 kg |

